

Termodinámica

2º curso de la Licenciatura de Físicas

Lección 3

- Introducción
- Transformaciones de Legendre
- Potenciales Termodinámicos

1. Introducción

- El estado de equilibrio está caracterizado las variables extensivas (U, V, N) y la función entropía contiene toda la información termodinámica del sistema.
- Las variables intensivas (T, P, μ) **son derivadas de la entropía**.
- En el laboratorio es mucho más fácil controlar y medir las variables intensivas. Nos gustaría caracterizar al estado de equilibrio por un **conjunto de variables intensivas**. Esto es, queremos **sustituir los argumentos extensivos de la entropía por derivadas de esta**.
- Como vimos, no es posible conseguir eso mediante un simple cambio de variables a partir de las ecuaciones de estado.

- Matemáticamente esto es posible utilizando las **Transformadas de Legendre**. Con ellas, podemos caracterizar el estado de equilibrio por un conjunto de variables intensivas pero, el precio que se paga es que **la función que contiene la información termodinámica se ha de cambiar**. Aunque la transformación es **invertible**.

2. Transformadas de Legendre

- Supongamos que tenemos una función

$$Y = Y(X) \quad (1)$$

La derivada es la pendiente en cada punto de la curva

$$P = \frac{dY}{dX} \equiv F(X) \quad (2)$$

Si queremos poner Y como función de P podemos pensar en integrar la anterior expresión:

$$Y = \int dX F(X) + C = \int dP P \left[\frac{dF}{dX} \right]_{X=F^{-1}(P)}^{-1} + C \equiv Y(P, C) \quad (3)$$

Resulta obvio que, aunque la función inversa F^{-1} estuviese bien definida, **sólo con la información de $F(X)$ no determinamos unívocamente Y** pues hay una constante C indeterminada.

- Luego no podemos describir la función a partir únicamente de su derivada $Y = Y(P)$.

- La solución es geométrica: **Una curva $Y = Y(X)$ es EQUIVALENTE a la envolvente de una familia de líneas tangentes.** Esto es, dar un conjunto de puntos (X, Y) que definen la curva es equivalente a dar un conjunto de valores (ψ, P) que representan el punto de corte, ψ , con el eje Y y la pendiente, P , de las rectas que son tangentes a la función en cada punto (sabiendo que la envolvente a todas las rectas es la función que buscamos).
- La pregunta es: **Dada la función $Y = Y(X)$ ¿Cómo es la función $\psi = \psi(P)$?** La respuesta es sencilla. Sabemos que para cada (X, Y) de la curva se cumple

$$P = \frac{Y - \psi}{X} \Rightarrow \psi = Y - PX \quad (4)$$

Si la ecuación $F(X) = dY/dX = P$ es invertible entonces:

$$X = F^{-1}(P) \quad Y = Y(X) = Y(F^{-1}(P)) \quad (5)$$

por lo que logramos expresar a $\psi = \psi(P)$. **Se dice que ψ es la transformada de Legendre de Y**

- **Definición de Transformada de Legendre:** Sea $f(X)$ una función derivable y cuya derivada tiene inversa. Entoces se dice que la función $f^*(Z)$ es la transformada de Legendre de f si cumple:

$$f^*(Z) = f(X) - ZX \quad , X = f'^{-1}(Z) \quad \left(Z = f'(X) = \frac{df}{dX} \right) \quad (6)$$

- **Ejemplo:** $f(X) = e^X$. Su transformada de Legendre es:

$$f^*(Z) = e^X - ZX \quad (7)$$

donde la relación entre X y Z se obtiene por:

$$Z = \frac{df}{dX} = e^X \Rightarrow X = \ln Z \quad (8)$$

sustituyendo:

$$f^*(Z) = Z - Z \ln Z \quad (9)$$

- **Definición de Transformada Inversa de Legendre:** Sea $f^*(Z)$ una función derivable y cuya derivada tiene inversa. Entonces se dice que la función $f(X)$ es la Transformada Inversa de Legendre si cumple:

$$f(X) = f^*(Z) + ZX \quad , Z = f^{*'-1}(-X) \quad (X = -f^{*'}(Z)) \quad (10)$$

NOTAR la asimetría entre la transformada y la inversa.

- **Propiedades de la Transformada de Legendre:**

- Si $f(X) = ag(X) \Rightarrow f^*(Z) = ag^*(Z/a)$
- Si $f(X) = g(aX) \Rightarrow f^*(Z) = g^*(Z/a)$
- Si $f(X) = g(X) + a \Rightarrow f^*(Z) = g^*(Z) + a$
- Si $f(X) = g(X + a) \Rightarrow f^*(Z) = g^*(Z) + aZ$
- Si $f(X) = g^{-1}(X) \Rightarrow f^*(Z) = -Zg^*(1/Z)$

- **Diferencial de una Función Transformada de Legendre de otra:** Sea $F(x, y, z)$ una función diferenciable tal que:

$$dF = \frac{\partial F}{\partial x} dx + \frac{\partial F}{\partial y} dy + \frac{\partial F}{\partial z} dz \quad (11)$$

Sea $F^*(\bar{x}, y, z)$ la **Transformada de Legendre** de la función $F(x, y, z)$ respecto al argumento x , esto es:

$$F^*(\bar{x}, y, z) = F(x, y, z) - \bar{x}x \quad , \bar{x} = \frac{\partial F}{\partial x} \quad (12)$$

La diferencial de la función F^* es pues:

$$\begin{aligned}dF^* &= d(F - \bar{x}x) = dF - x d\bar{x} - \bar{x} dx = dF - x d\bar{x} - \frac{\partial F}{\partial x} dx \\ &= -x d\bar{x} + \frac{\partial F}{\partial y} dy + \frac{\partial F}{\partial z} dz\end{aligned}\quad (13)$$

NOTAR: Si F es una función extensiva y x es una variable extensiva, entonces \bar{x} es una variable intensiva. La Transformada de Legendre cambia la dependencia de la función de una variable extensiva a otra intensiva.

3. Potenciales Termodinámicos

- **DEFINICION:** Sabemos que $S = S(U, V, N)$ contiene toda la información termodinámica de un sistema en equilibrio. Además, cuando las variables que caracterizan el estado de equilibrio son (U, V, N) decimos que trabajamos en la **representación de la entropía**.
- **Hipótesis:** A partir de ahora supondremos que la función entropía es **monótona creciente con U** . Esto es:

$$\frac{\partial S}{\partial U} \geq 0 \Rightarrow T \geq 0 \quad (14)$$

Notar que hay sistemas que NO cumplen esa propiedad (los que tienen acotados el nivel de energía máximo).

- Por motivos **históricos** es conveniente expresar U en función de (S, N, V) a partir de la expresión $S = S(U, V, N)$. Esto siempre se puede realizar si $T(U, V, N) \geq 0$.

- El conjunto de variables que caracterizan el estado de equilibrio en la **representación de la energía** es (S, V, N) y su **Potencial Termodinámico** es $U = U(S, V, N)$ (que se obtiene de invertir $S = S(U, V, N)$).

- **PARENTESIS MATEMATICO:**

- Sea $S = S(U, V, N)$ y $U = U(S, V, N)$ su inversa, esto es: $S(U(\bar{S}, V, N), V, N) = \bar{S}$. Si ambas funciones son diferenciables, se cumple:

$$\begin{aligned} dS &= \left. \frac{\partial S}{\partial U} \right|_{VN} dU + \left. \frac{\partial S}{\partial V} \right|_{UN} dV + \left. \frac{\partial S}{\partial N} \right|_{UV} dN \\ dU &= \left. \frac{\partial U}{\partial S} \right|_{VN} dS + \left. \frac{\partial U}{\partial V} \right|_{SN} dV + \left. \frac{\partial U}{\partial N} \right|_{SV} dN \end{aligned} \quad (15)$$

Despejando por ejemplo dS de la segunda e identificando término a término en las diferenciales obtenemos las siguientes identidades:

$$\begin{aligned} \left. \frac{\partial S}{\partial U} \right|_{VN} &= \left[\left. \frac{\partial U}{\partial S} \right|_{VN} \right]^{-1} \\ \left. \frac{\partial U}{\partial V} \right|_{SN} &= - \left. \frac{\partial U}{\partial S} \right|_{VN} \left. \frac{\partial S}{\partial V} \right|_{UN} \\ \left. \frac{\partial U}{\partial N} \right|_{SV} &= - \left. \frac{\partial U}{\partial S} \right|_{VN} \left. \frac{\partial S}{\partial N} \right|_{UV} \end{aligned} \quad (16)$$

– Si S es la Entropía vemos que se cumple:

$$\begin{aligned}\left.\frac{\partial U}{\partial S}\right|_{VN} &= T(U, V, N) = \bar{T}(S, V, N) \equiv T \\ \left.\frac{\partial U}{\partial V}\right|_{SN} &= -P(U, V, N) = -\bar{P}(S, V, N) \equiv -P \\ \left.\frac{\partial U}{\partial N}\right|_{SV} &= \mu(U, V, N) = \bar{\mu}(S, V, N) \equiv \mu\end{aligned}\quad (17)$$

– De esta forma escribimos:

$$\begin{aligned}dS &= \frac{1}{T}dU + \frac{P}{T}dV - \frac{\mu}{T}dN \\ dU &= TdS - PdV + \mu dN\end{aligned}\quad (18)$$

– **NOTAR:** En cada caso hay que saber que las variables intensivas (T, P, μ) son funciones de (U, V, N) en la **representación de la entropía** o funciones de (S, V, N) en la **representación de la energía**. Dado un estado de equilibrio el valor de esas funciones es el mismo.

- A partir de un potencial termodinámico, podemos construir otro utilizando una **Transformada de Legendre**.

POTENCIALES TERMODINAMICOS:

- **Potencial de Helmholtz (o Energía Libre):** Se obtiene a partir del Potencial Termodinámico **Energía Interna** realizando una transformada de Legendre sobre la variable S :

$$F(T, V, N) = U(S, V, N) - TS \quad , T = \left.\frac{\partial U}{\partial S}\right|_{VN} \quad (19)$$

La diferencial es:

$$dF = -SdT - PdV + \mu dN \quad (20)$$

(Recordar que $dU = TdS - PdV + \mu dN$). **NOTAR:**

$$\begin{aligned}\left.\frac{\partial F}{\partial T}\right|_{VN} &= -S(T, V, N) \\ \left.\frac{\partial F}{\partial V}\right|_{TN} &= -P(T, V, N) \\ \left.\frac{\partial F}{\partial N}\right|_{TV} &= \mu(T, V, N)\end{aligned}\quad (21)$$

- **Entalpía:** Se obtiene a partir del Potencial Termodinámico **Energía Interna** realizando una transformada de Legendre sobre la variable V :

$$H(S, P, N) = U(S, V, N) + PV \quad , \quad -P = \left.\frac{\partial U}{\partial V}\right|_{SN} \quad (22)$$

La diferencial es:

$$dH = TdS + VdP + \mu dN \quad (23)$$

NOTAR:

$$\begin{aligned}\left.\frac{\partial H}{\partial S}\right|_{PN} &= T(S, P, N) \\ \left.\frac{\partial H}{\partial P}\right|_{SN} &= V(S, P, N) \\ \left.\frac{\partial H}{\partial N}\right|_{SP} &= \mu(S, P, N)\end{aligned}\quad (24)$$

- **Potencial de Gibbs (o Energía Libre de Gibbs):** Se obtiene a partir del Potencial Termodinámico **Energía Interna** realizando una transformada de Legendre sobre las vari-

ables S, V :

$$G(T, P, N) = U(S, V, N) - TS + PV \quad , T = \left. \frac{\partial U}{\partial S} \right|_{VN} \quad , -P = \left. \frac{\partial U}{\partial V} \right|_{SN} \quad (25)$$

La diferencial es:

$$dG = -SdT + VdP + \mu dN \quad (26)$$

NOTAR:

$$\begin{aligned} \left. \frac{\partial G}{\partial T} \right|_{PN} &= -S(T, P, N) \\ \left. \frac{\partial G}{\partial P} \right|_{TN} &= V(T, P, N) \\ \left. \frac{\partial G}{\partial N} \right|_{TP} &= \mu(T, P, N) \end{aligned} \quad (27)$$

- **Potencial Macrocanónico:** Se obtiene a partir del Potencial Termodinámico **Energía Interna** realizando una transformada de Legendre sobre las variables S, N :

$$\mathcal{F}(T, V, \mu) = U(S, V, N) - TS - \mu N \quad , T = \left. \frac{\partial U}{\partial S} \right|_{VN} \quad , \mu = \left. \frac{\partial U}{\partial N} \right|_{SV} \quad (28)$$

La diferencial es:

$$d\mathcal{F} = -SdT - PdV - Nd\mu \quad (29)$$

NOTAR:

$$\begin{aligned}\left.\frac{\partial \mathcal{F}}{\partial T}\right|_{V,\mu} &= -S(T, V, \mu) \\ \left.\frac{\partial \mathcal{F}}{\partial V}\right|_{T,\mu} &= -P(T, V, \mu) \\ \left.\frac{\partial \mathcal{F}}{\partial \mu}\right|_{TV} &= -N(T, V, \mu)\end{aligned}\quad (30)$$

OTRAS PROPIEDADES DE LOS POTENCIALES TERMODINAMICOS

- Todos los potenciales termodinámicos son **funciones homogéneas de grado uno en sus variables extensivas**. A partir de ahí podemos deducir (para cada potencial termodinámico) relaciones similares a las que dedujimos para la entropía. Como ejemplo vamos a deducir esas propiedades para el Potencial de Gibbs.
- **El Potencial de Gibbs es una función homogénea de grado uno en N :**

$$G(T, P, \lambda N) = \lambda G(T, P, N) \quad (31)$$

- **Ecuación de Euler:** $G(T, P, N) = \mu N$
- **Ecuación de Gibbs-Duhem:** $Nd\mu = -SdT + VdP$
- **Relaciones de Maxwell:**

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\partial V}{\partial T} \right|_{PN} &= - \left. \frac{\partial S}{\partial P} \right|_{TN} \\
\left. \frac{\partial \mu}{\partial T} \right|_{PN} &= - \left. \frac{\partial S}{\partial N} \right|_{TP} \\
\left. \frac{\partial \mu}{\partial P} \right|_{TN} &= \left. \frac{\partial V}{\partial N} \right|_{TP}
\end{aligned} \tag{32}$$

● **PROPIEDADES DE LAS DERIVADAS PARCIALES:**

- Sea una función $w = w(x, y, z)$ y su inversa $x = x(w, y, z)$. Si diferenciamos ambas dos expresiones obtenemos:

$$\begin{aligned}
dw &= \left. \frac{\partial w}{\partial x} \right|_{yz} dx + \left. \frac{\partial w}{\partial y} \right|_{xz} dy + \left. \frac{\partial w}{\partial z} \right|_{xy} dz \\
dx &= \left. \frac{\partial x}{\partial w} \right|_{yz} dw + \left. \frac{\partial x}{\partial y} \right|_{wz} dy + \left. \frac{\partial x}{\partial z} \right|_{wy} dz
\end{aligned} \tag{33}$$

Sustituyendo uno en otro e identificando a cero cada coeficiente de los tres diferenciales independientes obtenemos:

$$\begin{aligned}
\left. \frac{\partial w}{\partial x} \right|_{yz} &= 1 / \left. \frac{\partial x}{\partial w} \right|_{yz} \\
\left. \frac{\partial w}{\partial y} \right|_{xz} &= - \left. \frac{\partial w}{\partial x} \right|_{yz} \left. \frac{\partial x}{\partial y} \right|_{wz}
\end{aligned} \tag{34}$$

- Sea una función $w = w(x, y, z)$ y $x = x(v, y, z)$. Podemos aplicar la ley de la cadena si mantenemos y, z constantes:

$$\left. \frac{\partial w}{\partial v} \right|_{yz} = \left. \frac{\partial w}{\partial x} \right|_{yz} \left. \frac{\partial x}{\partial v} \right|_{yz} \tag{35}$$

● **TRANSFORMACIONES JACOBIANAS**

– Sea u_1, u_2, \dots, u_n funciones de x_1, x_2, \dots, x_n , esto es: $u_j = u_j(x_1, x_2, \dots, x_n)$. Su **Jacobiano** se define como:

$$\frac{\partial(u_1, u_2, \dots, u_n)}{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)} \equiv \begin{vmatrix} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} & \frac{\partial u_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial u_1}{\partial x_n} \\ \frac{\partial u_2}{\partial x_1} & \frac{\partial u_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial u_2}{\partial x_n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial u_n}{\partial x_1} & \frac{\partial u_n}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial u_n}{\partial x_n} \end{vmatrix} \quad (36)$$

– **PROPIEDADES DE LAS JACOBIANAS:**

1.

$$\left. \frac{\partial u}{\partial x_1} \right|_{x_2 x_3 \dots x_n} = \frac{\partial(u, x_2, \dots, x_n)}{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)} \quad (37)$$

2.

$$\frac{\partial(u_1, u_2, \dots, u_n)}{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)} = - \frac{\partial(u_2, u_1, \dots, u_n)}{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)} \quad (38)$$

3.

$$\frac{\partial(u_1, u_2, \dots, u_n)}{\partial(y_1, y_2, \dots, y_n)} = \frac{\partial(u_1, u_2, \dots, u_n)}{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)} \frac{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)}{\partial(y_1, y_2, \dots, y_n)} \quad (39)$$

4.

$$\frac{\partial(u_1, u_2, \dots, u_n)}{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)} = \frac{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)}{\partial(u_1, u_2, \dots, u_n)}^{-1} \quad (40)$$

● **ESTRATEGIA PARA LA REDUCCION DE DERIVADAS:**

– Dada una representación termodinámica hay **tres derivadas segundas INDEPENDIENTES**. Por ejemplo, en la representación de la entropía:

$$\frac{\partial^2 s}{\partial u^2}, \quad \frac{\partial^2 s}{\partial v^2}, \quad \frac{\partial^2 s}{\partial v \partial u} \quad (41)$$

NOTAR: Las derivadas segundas de la entropía extensiva se pueden expresar en función de las anteriores tres derivadas.

- Se toman como **derivadas segundas de referencia de un sistema termodinámico** a las magnitudes:

$$\begin{aligned} c_p &= \left. \frac{T}{N} \frac{\partial S}{\partial T} \right|_{PN} \\ \alpha &= \left. \frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial T} \right|_{PN} \\ \kappa_T &= - \left. \frac{1}{V} \frac{\partial V}{\partial P} \right|_{TN} \end{aligned} \quad (42)$$

NOTAR: En todas ellas las variables independientes son (T, P, N) .

- Cualquier potencial termodinámico depende (usando sus ecuaciones de Euler) de las variables (S, V, N, T, P, μ) .
- Cualquier derivada primera de un potencial termodinámico se puede reducir a una combinación de derivadas del tipo

$$\left. \frac{\partial A}{\partial B} \right|_{CD} \quad (43)$$

donde (A, B, C, D) pertenecen al conjunto (S, V, N, T, P) . **TODAS** estas derivadas se pueden expresar en función de las variables $(S, V, N, T, P, c_p, \alpha, \kappa_T)$.

- Puesto que (c_p, α, κ_T) se obtienen de forma natural en la **representación del potencial de Gibbs**, la reducción de cualquier derivada a una expresión dependiente de $(S, V, N, T, P, c_p, \alpha, \kappa_T)$ es **EQUIVALENTE** a expresar la derivada en la representación de Gibbs.

● **EJEMPLOS:**

- **Calcular $\partial T/\partial P|_{SN}$:** Primero utilizando las Jacobianas escribimos la derivada en la representación (T, P, N) :

$$\begin{aligned}\frac{\partial T}{\partial P}\Big|_{SN} &= \frac{\partial(T, S, N)}{\partial(P, S, N)} = \frac{\partial(T, S, N)}{\partial(P, T, N)} \frac{\partial(P, T, N)}{\partial(P, S, N)} \\ &= -\frac{\partial(S, T, N)}{\partial(P, T, N)} \frac{\partial(T, P, N)}{\partial(S, P, N)} = -\frac{\partial S}{\partial P}\Big|_{TN} \frac{\partial S}{\partial T}\Big|_{PN}^{-1}\end{aligned}\quad (44)$$

Utilizando la relación de Maxwell:

$$\frac{\partial^2 G}{\partial P \partial T}\Big|_N = \frac{\partial^2 G}{\partial T \partial P}\Big|_N \Rightarrow \frac{\partial S}{\partial P}\Big|_{TN} = -\frac{\partial V}{\partial T}\Big|_{PN}\quad (45)$$

Así obtenemos

$$\frac{\partial T}{\partial P}\Big|_{SN} = \frac{v\alpha T}{c_p}\quad (46)$$

- **Calcular c_v :** Sabemos que

$$\begin{aligned}c_v &= \frac{T}{N} \frac{\partial S}{\partial T}\Big|_{VN} = \frac{T}{N} \frac{\partial(S, V, N)}{\partial(T, V, N)} = \frac{T}{N} \frac{\partial(S, V, N)}{\partial(T, P, N)} \frac{\partial(T, P, N)}{\partial(T, V, N)} \\ &= \frac{T}{N} \frac{\partial V}{\partial P}\Big|_{TN}^{-1} \frac{\partial(S, V, N)}{\partial(T, P, N)} \\ &= -\frac{T}{NV\kappa_T} \left[\frac{\partial S}{\partial T}\Big|_{PN} \frac{\partial V}{\partial P}\Big|_{TN} - \frac{\partial S}{\partial P}\Big|_{TN} \frac{\partial V}{\partial T}\Big|_{PN} \right] \\ &= c_p - \frac{T\alpha^2 v}{\kappa_T}\end{aligned}\quad (47)$$